

3.5.2 MOTOMAN 改造（装配 改型）

- 追求用途更适化，机器人系统改造。

No.	改造内容区分	选项机能（常用）
①	控制柜部分的改造	外部轴追加，I/O 端子台的追加
②	控制柜和机器人本体改造	伺服电焊焊钳管线包追加 (管线包 + 外部轴追加)
③	控制柜改造 控制柜软件变更，设定变更	同步带同步机能，传感器机能，机能安全
④	控制柜的软件变更，设定变更	伺服浮动机能，外部基准点控制机能， 独立 / 协调控制机能，双语表示机能
⑤	机器人本体改造	S 轴极限开关追加，伺服 ON 灯追加
⑥	周边设备追加	焊接套件，MOTOPOS（变位机）
⑦	离线软件	MotosimEG-VRC，程序编辑机能 (job Edotor)